アクティブ XY モデルにおけるトポロジカル欠陥の効果

井上 駿,湯川 諭

大阪大学大学院 理学研究科 宇宙地球科学専攻

要旨

本研究では格子点上に固定された古典的な XY モデルと自由空間を動き回れる Vicsek モデルとの中間的 モデルとしてスピンの向きに自らを駆動して格子点上を動き回れるようにした「アクティブ XY モデル」 について考える. 古典 XY モデルではスピンがトポロジカル欠陥を示すが,本研究ではアクティブ XY モデルを用いてトポロジカル欠陥と自己駆動力との関係性について調べる. その結果,自己駆動力を大 きくすると粒子は +1 渦欠陥に凝集し, -1 渦欠陥は系に存在しにくいことが明らかとなった. 渦度につ いてのヒートマップと相分離の様子を比較することで,運動性誘起相分離(MIPS)とトポロジカル欠陥 の相関についても考察する.

Effect of Topological Defects in Active-XY Model

Shun Inoue, Satoshi Yukawa

Department of Earth and Space Science, Graduate School of Science, Osaka University

Abstract

In this study, we introduce the active-XY model which is an intermediate model between the classical XY model with spins fixed on lattice points and the Vicsek model with spins traversing freely through space. This model allows spins to self-propel and navigate across lattice points according to their orientations. While the classical XY model is known for the emergence of topological defects, our research investigates the relations between topological defects and the self-propulsion mechanisms within the framework of the active-XY model. Our results show that as self-propulsion intensifies, particles increasingly aggregate at +1 vortex defects, while -1 vortex defects become less common in the system. By comparing the heatmap of vorticity and the behavior of phase separation, we also examine the relations between motility-induced phase separation (MIPS) and topological defects.

1 はじめに

鳥や魚の群れのように自らを駆動する要素の集団 はアクティブマターと呼ばれ、多様な協同現象を示 す.鳥や魚が「群れ」を作ることも一つの協同現象で あるが、特に近年では細胞集団がトポロジカル欠陥 と呼ばれる渦構造に集積する例 [1] など、アクティ ブマターの協同現象にはトポロジカル欠陥が重要な 役割を果たしていることがわかっている.

本研究では格子点上に固定された古典的な XY モ デル [2] と自由空間を動き回れる Vicsek モデル [3] の中間モデルとしてスピンの向きに自らを駆動して 格子点上を動き回れるようにしたアクティブ XY モ デルについて考える. 古典 XY モデルではトポロジ カル欠陥が現れるが, Vicsek モデルではトポロジカ ル欠陥が与える影響が明らかではない. 以上を踏ま え,アクティブ XY モデルでは排他性を仮定し,自 己駆動力とトポロジカル欠陥の関係性を調べる.

2 モデルの説明

スピン系のモデルとして知られる古典 XY モデル をアクティブ系に拡張する事を考える. 周囲と向き を揃える相互作用を反映したアクティブマターモデ ルとしては Vicsek モデルが有名であるが,古典 XY モデルも同様の相互作用を持つ.

2.1 古典 XY モデル

古典 XY モデルとは,スピンを2成分ベクトル で表したモデルである.スピンは2次元の単位ベク トルであり,格子点上に配置される.古典 XY モデ ルのエネルギーは以下の式で与えられ,アクティブ XY モデルにおいても同様の相互作用を用いる.

$$E = -J \sum_{\langle i,j \rangle} \boldsymbol{s}_i \cdot \boldsymbol{s}_j = -J \sum_{\langle i,j \rangle} \cos(\theta_i - \theta_j) \quad (1)$$

ただし、〈*i*,*j*〉は最近接スピンを表し、*J* は相互作用 結合定数である.以下では *J* = 1.0 と固定する.こ のモデルは十分低温においてトポロジカル欠陥が現 れることでも知られている.

2.2 アクティブ XY モデル

周期境界条件のもとで古典 XY モデルから更にス ピンが格子点上を移動できるようにした単純なモデ ルを構築し,これをアクティブ XY モデルと呼ぶ. このモデルでは,粒子 (スピン)は各格子点上に存 在し,前後左右 4 方向へと確率的に移動ができる. 自己駆動力に対応する重み変数を ϵ (0 $\leq \epsilon \leq 1$)と し,その移動レートは自己駆動力 ϵ によって変化す る (図 1).さらに,斥力相互作用に対応する排他性 を仮定し,複数の粒子が同一格子点上を占有できな いとする.系の格子点の数 m = 3600と粒子数 n を用いて密度 $\rho = n/m$ と定義し,密度変化について も考える.排他性から,密度 $\rho = 1.0$ では古典 XY モデルと完全に一致する.以下では,古典 XY モデ ル ($\rho = 1.0$)において低温相に対応する T = 0.25と固定する.



図 1: 粒子の移動レート.スピンの向きに応じて移 動レートを自己駆動力 *ϵ* で変化させる.

3 結果と考察

3.1 シミュレーション結果

シミュレーションのスナップショットを図 2 にま とめる. 自己駆動力 ϵ が大きくなると相分離(運動 性誘起相分離: MIPS)が起こる. また,密度 ρ が 大きければより小さな ϵ においても相分離する. 相 分離を引き起こすのは自己駆動力 ϵ と排他性の効果 により、+1 渦欠陥が発生するとその欠陥部分に粒 子が集積するためだと考えられる. 密度 ρ と自己駆 動力 ϵ が大きければ大きいほど,より大きなクラス ターサイズに成長することが確認できる.

3.2 渦度 N と自己駆動力 *e* 変化の関係

シミュレーション結果から、クラスター形成によ る相分離とトポロジカル欠陥には関連性があると考 えられる.古典 XY モデルでは +1 渦欠陥と -1 渦 欠陥は等確率で出現するが、アクティブ XY モデル では +1 渦欠陥の方が優先的に残る.これは +1 渦 欠陥を起点にクラスターが形成される一方で、-1 渦 欠陥は崩れやすいためであると考えられる.自己駆 動力が大きいと系に残る渦に偏りが発生すると予想 し、系に出現する渦の数について定量化を行う.以



図 2: $\rho \geq \epsilon \delta c$ 変化させた際のシミュレーションの スナップショット. 自己駆動力 $\epsilon \delta c$ 大きくすると 相分離が起こる. (MIPS)

下では、系に発生した +1 渦の数を N_{+1} , -1 渦の 数を N_{-1} , 系の渦度として $N = N_{+1} - N_{-1}$ と定義 する. 粒子密度 $\rho = 0.5$ と固定した時の自己駆動力 ϵ の変化と系に出現する渦度 N の関係を調べたもの が図 3 である. 一般に古典 XY モデルでは +1 渦欠 陥も -1 渦欠陥も等確率で出現する. $\epsilon = 0.0$ はラン ダムに移動する XY モデルと捉えることができるた め、この場合も渦欠陥は等確率で出現する. 自己駆 動力 ϵ を大きくするにつれて +1 渦欠陥と -1 渦欠 陥の対称性が崩れ、+1 渦欠陥が残りやすいことが 定量的にも確認できた.

3.3 渦度 N と密度 ρ 変化の関係

次に、自己駆動力 ϵ の大きい状態において、粒子 密度 ρ の変化と渦度 N の関係性を調べる. $\epsilon = 1.0$ と固定した時の密度 ρ の変化と系に出現する渦度 Nの関係を図 4 に示す. 粒子が存在しない $\rho = 0.0$ と、 古典 XY モデルと一致する $\rho = 1.0$ では、厳密に渦 度は N = 0 である. このことと図 4 から、粒子が存 在せず、したがって渦度も 0 である $\rho = 0.0$ から粒 子数が増加するにつれて渦度 N も大きくなり、密度 ρ が 1.0 に近づくと共に渦度 N は再び 0 へと落ち込 むことがわかる. つまり、渦度 N は密度 ρ 変化にお



図 3: 自己駆動力 ϵ と渦度 N の関係 ($\rho = 0.5$). $\epsilon = 0.0$ はランダムに移動する XY モデルであり, ϵ を大きくすると自己駆動力の効果が現れる.初期 配置はランダムであり,渦度は平均的に 0. 渦度 のデータ点は 10step から始め, 100step ごとにプ ロットしている.赤線は N = 0 を示す. (10 サン プル平均)

いて最大値となるピークを持つ.

3.4 ϵ と ρ 変化についてのヒートマップ

最後に、自己駆動力 ϵ の変化と粒子密度 ρ の変化 についてヒートマップを作成した(図 5). 自己駆動 力 ϵ を 0.25 刻みで 0 から 1 まで変化させ、粒子密 度 ρ については 0.1 刻みで 0.1 から 0.9 まで変化さ せた. 10 サンプルについて、安定状態に落ち着いた 5000step 以上での渦度 N の平均値を求め、密度 ρ と自己駆動力 ϵ の変化に応じて色付けをしている.

自己駆動力 ϵ が小さければ +1 渦と -1 渦の発生 が等確率に近づくため N の平均値も 0 に近づく. ϵ して, ϵ を大きくすれば渦度が正の渦度をとること が確認できる. しかし,特に高密度においては自己 駆動力を大きくすればするほど渦度 N が大きくな るわけではない. これは,高密度かつ自己駆動力の 大きな場合では最終的に巨大な一つのクラスターに なりやすいが,それらクラスターには渦度 +1 をと るものの他に,渦度 0 をとるものも存在するからで



図 4: 密度 ρ と渦度 N の関係 ($\epsilon = 1.0$). $\rho = 0.0$ と $\rho = 1.0$ では厳密に N = 0 である. 初期配置は ランダムであり, 渦度は平均的に 0. 渦度のデータ 点は 10step から始め, 100step ごとにプロットし ている. 赤線は N = 0 を示す. (10 サンプル平均)

ある. 高密度で渦度0のクラスターが出現すること は以下のように理解できる. 巨大なクラスターへの 成長過程では, 渦度 +1 のクラスター同士の衝突が 発生している. 高密度ではない場合に渦度 +1 のク ラスター同士が衝突する際には, 2 つのクラスター の間に1 つの -1 渦欠陥が発生するため, 衝突後は 渦度 +1 をとるようなより大きなクラスターが形成 される. 一方, 高密度では周期境界を跨いでしまう ために衝突するクラスター同士の間は 2 つ存在し, その両側において渦度 -1 が発生してしまうために 全体としては渦度0の大きなクラスターへと成長 する.

ここで、図2と図5とを比較する.図2では自己 駆動力 ϵ の値が小さくなるにつれて、高密度側での 相分離の様子が目立っていた.一方で、図5でも ϵ の値が小さくなるにつれて、渦度Nの最大値ピーク は高密度側にシフトする様子が確認できる.このこ とから、アクティブマターによる凝集(MIPS)とト ポロジカル欠陥の渦度Nのピークの分布には相関 があると考えられる.



図 5: 渦度 N に関するヒートマップ. steps ≥ 5000step について平均値を求めた. (10 サンプル 平均)

4 まとめ

本研究では、古典 XY モデルをアクティブ系に拡 張したモデルとしてアクティブ XY モデルについて 考えた. 今回のモデルでは自己駆動力を大きくする とトポロジカル欠陥のうち +1 渦欠陥が優先的に残 り、相分離を引き起こす要因となっていることが明 らかとなった. また、自己駆動力を小さくすると渦 度のピークは高密度側へとシフトすることが確認で きた. このことと、高密度ではより小さな自己駆動 力でも相分離を引き起こすことから、渦度の分布と 相分離の分布とには相関があることが示唆された.

今後の課題として,自己駆動力が大きい場合での 超高密度(ρ≥0.8)における渦度の緩和過程につい て理解を深めたいと考えている.

参考文献

- K. Kawaguchi et al., Nature 545, 327-331(2017).
- [2] H. E. Stanley, Phys. Rev. Lett. **20**, 589(1968).
- [3] T. Vicsek et al., Phys. Rev. Lett. 75, 1226(1995).